

Dualidad en problemas de optimización

Una solución al Problema de Kantorovich

Galicia Pineda Enrique

27/07/2021

1 El problema de Kantorovich

- El Problema Dual
- El problema del transportista

2 Funciones c-conjugadas

- Existencia de las soluciones al Problema Dual

3 Mapeo Óptimos

- El caso cuadrático en \mathbb{R}^n

4 Una demostración al Problema Dual

El Problema de Kantorovich

El problema KP

Dadas $\mu \in \mathcal{P}(X)$ y $\nu \in \mathcal{P}(Y)$ y $c : X \times Y \rightarrow [0, \infty]$ buscamos resolver:

$$\inf \left\{ K(\gamma) := \int_{X \times Y} c d\gamma : \gamma \in \Pi(\mu, \nu) \right\}$$

Donde $\Pi(\mu, \nu) = \left\{ \gamma \in \mathcal{P}(X \times Y) : (\pi_x)_\# \gamma = \mu, (\pi_y)_\# \gamma = \nu \right\}$

El Problema de Kantorovich

El problema KP

Dadas $\mu \in \mathcal{P}(X)$ y $\nu \in \mathcal{P}(Y)$ y $c : X \times Y \rightarrow [0, \infty]$ buscamos resolver:

$$\inf \left\{ K(\gamma) := \int_{X \times Y} c d\gamma : \gamma \in \Pi(\mu, \nu) \right\}$$

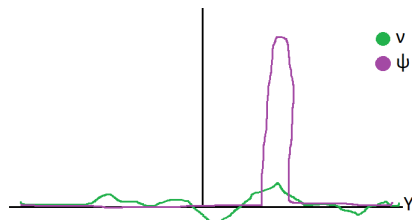
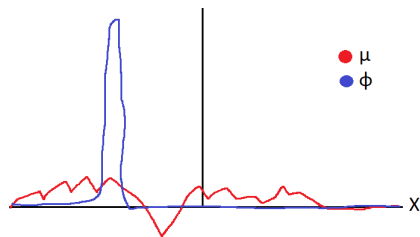
Donde $\Pi(\mu, \nu) = \left\{ \gamma \in \mathcal{P}(X \times Y) : (\pi_x)_\# \gamma = \mu, (\pi_y)_\# \gamma = \nu \right\}$

Consideremos a $\gamma \in \mathcal{M}_+(X \times Y)$, se tiene entonces que:

$$\sup \int_X \phi d\mu + \int_Y \psi d\nu - \int_{X \times Y} (\phi(x) + \psi(y)) d\gamma = \begin{cases} 0 & \text{si } \gamma \in \Pi(\mu, \nu) \\ \infty & \text{e.o.c.} \end{cases}$$

Donde el supremo es tomado entre las funciones continuas y acotadas ϕ, ψ

El Problema de Kantorovich



El Problema de Kantorovich

La reformulación

$$\inf_{\gamma} \int_{X \times Y} c d\gamma + \sup_{\phi, \psi} \int_X \phi d\mu + \int_Y \psi d\nu - \int_{X \times Y} (\phi(x) + \psi(y)) d\gamma$$

El Problema de Kantorovich

La reformulación

$$\inf_{\gamma} \int_{X \times Y} c d\gamma + \sup_{\phi, \psi} \int_X \phi d\mu + \int_Y \psi d\nu - \int_{X \times Y} (\phi(x) + \psi(y)) d\gamma$$

$$\sup_{\phi, \psi} \int_X \phi d\mu + \int_Y \psi d\nu + \inf_{\gamma \geq 0} \int_{X \times Y} (c(x, y) - \phi(x) - \psi(y)) d\gamma$$

El Problema de Kantorovich

La reformulación

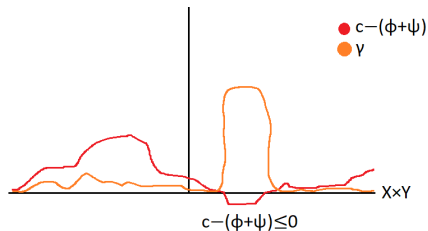
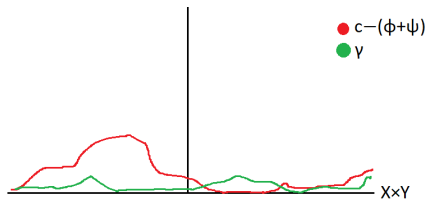
$$\inf_{\gamma} \int_{X \times Y} c d\gamma + \sup_{\phi, \psi} \int_X \phi d\mu + \int_Y \psi d\nu - \int_{X \times Y} (\phi(x) + \psi(y)) d\gamma$$

$$\sup_{\phi, \psi} \int_X \phi d\mu + \int_Y \psi d\nu + \inf_{\gamma \geq 0} \int_{X \times Y} (c(x, y) - \phi(x) - \psi(y)) d\gamma$$

Notemos que:

$$\inf_{\gamma \geq 0} \int_{X \times Y} (c(x, y) - \phi(x) - \psi(y)) d\gamma = \begin{cases} 0 & \text{si } \phi(x) + \psi(y) \leq c(x, y) \\ -\infty & \text{e.o.c.} \end{cases}$$

El Problema de Kantorovich



El Problema de Kantorovich

El Problema Dual (DP)

Dadas $\mu \in \mathcal{P}(X)$ y $\nu \in \mathcal{P}(Y)$ y $c : X \times Y \rightarrow [0, \infty]$ buscamos resolver:

$$\sup \left\{ \int_X \phi d\mu + \int_Y \psi d\nu : \phi(x) + \psi(y) \leq c(x, y) \right\}$$

Donde $\phi \in \mathcal{C}_b(X)$, $\psi \in \mathcal{C}_b(Y)$

El Problema de Kantorovich

El Problema Dual (DP)

Dadas $\mu \in \mathcal{P}(X)$ y $\nu \in \mathcal{P}(Y)$ y $c : X \times Y \rightarrow [0, \infty]$ buscamos resolver:

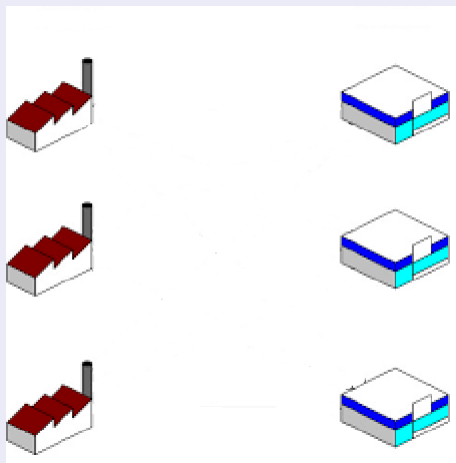
$$\sup \left\{ \int_X \phi d\mu + \int_Y \psi d\nu : \phi(x) + \psi(y) \leq c(x, y) \right\}$$

Donde $\phi \in \mathcal{C}_b(X)$, $\psi \in \mathcal{C}_b(Y)$

$$\sup(DP) \leq \inf(KP)$$

El Problema de Kantorovich

El problema del transportista



Definición

Dada una función $f : X \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ definimos su c-conjugada función $f^c : Y \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ como:

$$f^c(y) = \inf_{x \in X} c(x, y) - f(x)$$

Definición

Dada una función $f : X \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ definimos su c-conjugada función $f^c : Y \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ como:

$$f^c(y) = \inf_{x \in X} c(x, y) - f(x)$$

Definición

Dada una función $g : Y \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ definimos su \bar{c} -conjugada función $g^{\bar{c}} : X \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ como:

$$g^{\bar{c}}(x) = \inf_{y \in Y} c(x, y) - g(y)$$

Proposición

Sea $(f_\alpha)_{\alpha \in I}$ familia de funciones que satisfacen la condición:

$$|f_\alpha(x) - f_\alpha(x')| \leq \omega(d(x, x'))$$

Si $f(x) := \inf_{\alpha \in I} (f_\alpha(x))$ entonces $f(x)$ también satisface ésta condición con el mismo módulo de continuidad ω

Proposición

Sea $(f_\alpha)_{\alpha \in I}$ familia de funciones que satisfacen la condición:

$$|f_\alpha(x) - f_\alpha(x')| \leq \omega(d(x, x'))$$

Si $f(x) := \inf_{\alpha \in I} (f_\alpha(x))$ entonces $f(x)$ también satisface ésta condición con el mismo módulo de continuidad ω

La función de costo

Si c es una función continua y finita y X, Y son compactos, entonces c es una función acotada y uniformemente continua y satisface que $|c(x, y) - c(x', y')| \leq \omega(d(x, x') + d(y, y'))$. Luego, por definición de las funciones c-conjugadas y la proposición anterior, estas comparten el mismo módulo de continuidad

Funciones c-conjugadas

Las funciones c-conjugadas preservan la desigualdad del costo

Si $\phi \in \mathcal{C}_b$:

$$\begin{aligned}\phi(x) + \phi^c(y) &= \dots \\ &= \phi(x) + \inf_{x \in X} \{c(x, y) - \phi(x)\} \leq \phi(x) + c(x, y) - \phi(x) \\ &\leq c(x, y)\end{aligned}$$

Funciones c-conjugadas

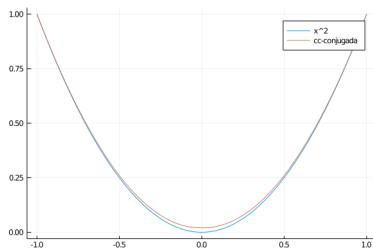
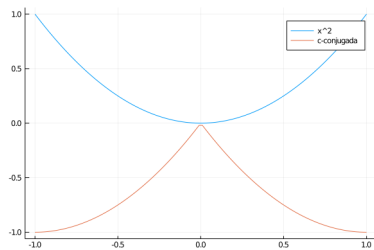
Las funciones c-conjugadas preservan la desigualdad del costo

Si $\phi \in \mathcal{C}_b$:

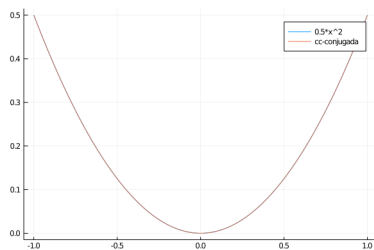
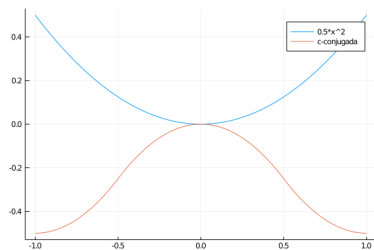
$$\begin{aligned}\phi(x) + \phi^c(y) &= \dots \\ &= \phi(x) + \inf_{x \in X} \{c(x, y) - \phi(x)\} \leq \phi(x) + c(x, y) - \phi(x) \\ &\leq c(x, y)\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\phi^{c\bar{c}}(x) + \phi^c(y) &= \dots \\ &= \inf_{y \in Y} \{c(x, y) - \phi^c(y)\} + \phi^c(y) \leq c(x, y) - \phi^c(y) + \phi^c(y) \\ &\leq c(x, y)\end{aligned}$$

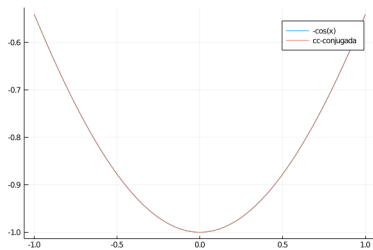
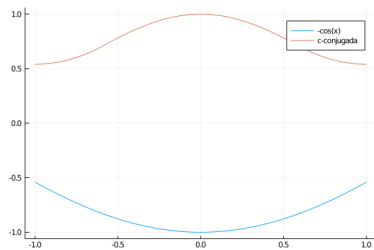
Funciones c-conjugadas



Funciones c-conjugadas



Funciones c-conjugadas



Definición

Decimos que una función $\phi : X \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ es c-cóncava si existe función $g : Y \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ tal que $\phi = g^{\bar{c}}$. Y denotamos a este conjunto de funciones como $c - conc(X)$

Propiedades

- $\phi^{c\bar{c}} \geq \phi$
- Si ϕ es una función c-cóncava entonces $\phi^{c\bar{c}} = \phi$
- Las parejas (ϕ, ϕ^c) , $(\phi^{c\bar{c}}, \phi^c)$ preservan la desigualdad de costo e incrementa el valor de las integrales

Existencia de las soluciones DP

Supongamos que X, Y son compactos y c continua. Entonces existen funciones solución ϕ, ψ a DP y cumplen que $\phi \in c - \text{conc}(X)$, $\psi \in \bar{c} - \text{conc}(Y)$ y $\psi = \phi^c$.

$$\sup(DP) = \sup_{\phi \in c - \text{conc}(X)} \int_X \phi d\mu + \int_Y \phi^c d\nu$$

A las funciones ϕ se les conoce como potencial de Kantorovich

El Problema Dual

$$\max(DP) = \min(KP)$$

Teorema

Supongamos que X, Y son espacios Polish, y que $c : X \times Y \rightarrow \mathbb{R}$ es uniformemente continua y acotada. Entonces el problema DP admite una solución de la forma ϕ, ϕ^c y tenemos que $\max(DP) = \min(KP)$

El Problema Dual

La existencia de un mapeo óptimo T

Asumiremos que $X = Y = \Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ compacto y c es una función continua. Esto garantiza que $\max(DP) = \min(KP)$. Tomemos un plan de transporte óptimo γ y un potencial de Kantorovich ϕ , tenemos que:

$$\int_{\Omega \times \Omega} c d\gamma = \int_{\Omega} \phi d\mu + \int_{\Omega} \phi^c d\nu = \int_{\Omega \times \Omega} (\phi(x) + \phi^c(y)) d\gamma$$

El Problema Dual

La existencia de un mapeo óptimo T

Asumiremos que $X = Y = \Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ compacto y c es una función continua. Esto garantiza que $\max(DP) = \min(KP)$. Tomemos un plan de transporte óptimo γ y un potencial de Kantorovich ϕ , tenemos que:

$$\int_{\Omega \times \Omega} c d\gamma = \int_{\Omega} \phi d\mu + \int_{\Omega} \phi^c d\nu = \int_{\Omega \times \Omega} (\phi(x) + \phi^c(y)) d\gamma$$

$$\phi(x) + \phi^c(y) = c(x, y) \text{ si } (x, y) \in \text{sop}(\gamma)$$

$$\text{sop}(\gamma) := \{(x, y) \in \Omega \times \Omega : \gamma(B_r(x, y)) > 0 \forall r > 0\}$$

El Problema Dual

La existencia de un mapeo óptimo T

Sea $(x_0, y_0) \in \text{sop}(\gamma)$ entonces:

$$\phi(x_0) + \phi^c(y_0) = c(x_0, y_0)$$

$$-\phi^c(y_0) = \phi(x_0) - c(x_0, y_0)$$

$$-\inf_{x \in \Omega} c(x, y_0) - \phi(x) = \phi(x_0) - c(x_0, y_0)$$

Y x_0 es un punto extremo para la función $\phi(x) - c(x, y_0)$, i.e.

$$\nabla \phi(x_0) = \nabla_x c(x_0, y_0)$$

El Problema Dual

La existencia de un mapeo óptimo

The twist condition

Si c es derivable y para cada x_0 el mapeo $y \mapsto \nabla_x c(x_0, y)$ es inyectivo, diremos que c satisface *the twist condition*

El Problema Dual

La existencia de un mapeo óptimo

The twist condition

Si c es derivable y para cada x_0 el mapeo $y \mapsto \nabla_x c(x_0, y)$ es inyectivo, diremos que c satisface *the twist condition*

Funciones estrictamente convexas

Sea $c(x, y) = h(x - y)$ con h función estrictamente convexa. Si ϕ, h son funciones derivables en x_0 y $(x_0 - y_0)$ y $x_0 \notin \partial\Omega$ sabemos que $\nabla\phi(x_0) = \nabla h(x_0 - y_0)$ de donde obtenemos:

$$y_0 = x_0 - (\nabla h)^{-1}(\nabla\phi(x_0))$$

El Problema Dual

La existencia de un mapeo óptimo

Teorema

Dadas μ, ν medidas de probabilidad sobre un dominio compacto $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ existe un plan de transporte óptimo γ para el costo $c(x, y) = h(x - y)$ con h estrictamente convexa. Éste es único y de la forma $(Id, T)_{\#}\mu$ previendo que μ es absolutamente continua y $\partial\Omega$ es despreciable. Aún más, existe un potencial de Kantorovich ϕ vinculado a T por:

$$T(x) = x - (\nabla h)^{-1}(\nabla \phi(x))$$

El Problema Dual

La existencia de un mapeo óptimo

Consecuencias

- Todos los costos de la forma $c(x, y) = |x - y|^p$ con $p > 1$ pueden ser tratados.
- El plan de transporte óptimo y el mapeo óptimo son únicos.
- Si las condiciones del teorema se mantiene para ν podemos hablar de la existencia de un mapeo S tal que $\gamma = (S, Id)_{\#}\nu$, $y = T(x)$ y $x = S(y)$ teniendo así que $S(T(x))=x$ casi en todas partes. Es decir T es invertible es conjuntos de medida no cero y su inversa es el mapeo óptimo de ν a μ

Ejemplos

El caso cuadrático en \mathbb{R}^n

El mapeo como gradiente de una función convexa

$$c(x, y) = \frac{1}{2}|x - y|^2$$

$$c(x, y) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n (x_i - y_i)^2$$

$$\implies [\nabla_x c]_i = x_i - y_i$$

$$T(x) = x - \nabla \phi(x) = \nabla \left(\frac{x^2}{2} - \phi(x) \right) = \nabla u(x)$$

Con $u(x)$ función convexa

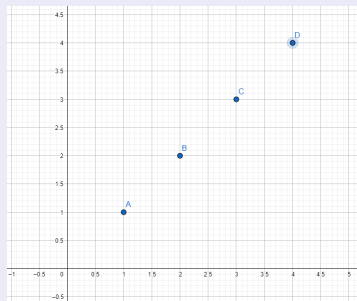
Conjuntos cíclicos monótonos

Un conjunto $A \subset \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$ es cíclico monótono si para cada $k \in \mathbb{N}$, cada permutación σ y cada familia finita de puntos $(x_1, p_1), \dots, (x_k, p_k) \in A$ tenemos que:

$$\sum_{i=1}^k x_i \cdot p_i \geq \sum_{i=1}^k x_i \cdot p_{\sigma(i)}$$

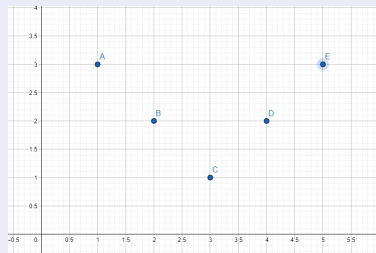
Una demostración al Problema Dual

Conjuntos cíclicos monótonos



$$1 + 4 + 9 + 16 = 30$$

$$2 + 6 + 12 + 4 = 24$$



$$3 + 4 + 3 + 8 + 15 = 33$$

$$2 + 2 + 6 + 12 + 15 = 37$$

Conjuntos c -cíclicos monótonos

Sea $c : X \times Y \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$, decimos que un conjunto $\Gamma \subset X \times Y$ es c -cíclico monótono (c -CM) si para cada $k \in \mathbb{N}$, cada permutación σ y cada familia finita de puntos $(x_1, y_1), \dots, (x_k, y_k) \in \Gamma$ satisface:

$$\sum_{i=1}^k c(x_i, y_i) \leq \sum_{i=1}^k c(x_i, y_{\sigma(i)})$$

Una demostración al Problema Dual

Teorema

Si $\emptyset \neq \Gamma \subset X \times Y$ es un conjunto c -CM y $c : X \times Y \rightarrow \mathbb{R}$ entonces existe una función c -cóncava $\phi : X \rightarrow \mathbb{R}$ tal que:

$$\Gamma \subset \{(x, y) \in X \times Y : \phi(x) + \phi^c(y) = c(x, y)\}$$

Una demostración al Problema Dual

Teorema

Si $\emptyset \neq \Gamma \subset X \times Y$ es un conjunto c-CM y $c : X \times Y \rightarrow \mathbb{R}$ entonces existe una función c-cóncava $\phi : X \rightarrow \mathbb{R}$ tal que:

$$\Gamma \subset \{(x, y) \in X \times Y : \phi(x) + \phi^c(y) = c(x, y)\}$$

$$\begin{aligned}\phi(x) &= \inf \{c(x, y_n) - c(x_n, y_n) + c(x_n, y_{n-1}) - c(x_{n-1}, y_{n-1}) + \dots \\ &\quad \dots + c(x_1, y_0) - c(x_0, y_0) : n \in \mathbb{N}, (x_i, y_i) \in \Gamma\} \\ -\psi(y) &= \inf \{-c(x_n, y) + c(x_n, y_{n-1}) - c(x_{n-1}, y_{n-1}) + \dots \\ &\quad \dots + c(x_1, y_0) - c(x_0, y_0) : n \in \mathbb{N}, (x_i, y_i) \in \Gamma\}\end{aligned}$$

Teorema

Si γ es un plan de transporte óptimo para el costo c y c es continua, entonces el soporte de γ es un conjunto c -CM

Una demostración al Problema Dual

Teorema

Si γ es un plan de transporte óptimo para el costo c y c es continua, entonces el soporte de γ es un conjunto c -CM

Teorema

Supongamos que X, Y son espacios Polish, y que $c : X \times Y \rightarrow \mathbb{R}$ es uniformemente continua y acotada. Entonces el problema DP admite una solución de la forma ϕ, ϕ^c y tenemos que $\max(DP) = \min(KP)$